

5 Exemples de distributions

① Mesures de Radon

Définition : Une distribution $T \in \mathcal{D}'(\Omega)$ est dite positive si $\forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$

$$\varphi \geq 0 \Rightarrow \langle T, \varphi \rangle \geq 0$$

Théorème : Soit $T \in \mathcal{D}'(\Omega)$ positive, alors T est d'ordre 0.

Dém : Soit $\varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$, soit $K = \text{supp } \varphi$.

Soit $\psi \in \mathcal{D}(\Omega)$, telle que $\psi \equiv 1$ sur K .

Alors $\forall x \in \Omega$, $\varphi(x) \leq \sup_{y \in K} |\varphi(y)| \psi(x)$

et de même $-\sup_{y \in K} |\varphi(y)| \psi(x) \leq \varphi(x)$
 $\forall x \in \Omega$.

Donc $|\langle T, \varphi \rangle| \leq \sup_{y \in K} |\varphi(y)| \underbrace{\langle T, \psi \rangle}_C$.

D'où le résultat. \square

DÉFINITION : Soit Ω ouvert de \mathbb{R}^d et K

compact de Ω . On note $\mathcal{M}(K)$ l'ensemble des formes linéaires continues sur $C(K)$

(fonctions continues à support dans K) et

$M_{loc}(\Omega)$ l'ensemble des formes linéaires continues sur $\underbrace{C_c(\Omega)}_{\text{dite une mesure de Radon.}}$: $T \in M_{loc}(\Omega)$ est pour la topologie limite induite.

Théorème (Riesz - Radon - Nachr ~1913).

Soit μ une mesure borélienne localement finie sur Ω ouvert de \mathbb{R}^d , alors on définit une mesure de Radon positive sur $C_c(\Omega)$ par

$$\forall \varphi \in C_c(\Omega), \langle T_\mu, \varphi \rangle := \int \varphi d\mu.$$

A toute mesure de Radon positive T on peut associer une unique mesure borélienne μ telle que $T = T_\mu$.

Théorème : Si T est une distribution positive sur Ω , alors T est une mesure de Radon positive.

Démonstration : Soit $T \in \mathcal{D}'(\Omega)$ positive.

Soit $g \in C_c(\Omega)$, soit K son support, il existe $(g_n) \in \mathcal{D}(K)$ telle que $g_n \rightarrow g$

dans $C(K)$; alors la suite $\langle T, g_n \rangle$ est une suite de Cauchy, et on définit

$$\langle \overline{T}, g \rangle := \lim_{n \rightarrow \infty} \langle \overline{T}, g_n \rangle.$$

car T
 est
 d'ordre 0

Alors \overline{T} est une mesure de Radon positive.

Soit S une mesure de Radon positive qui coïncide avec T sur $\mathcal{D}(\Omega)$. Alors montrons que $S = \overline{T}$. On sait $S = \overline{T}$ sur $\mathcal{D}(K)$ puisque $S = \overline{T} = T$ sur $\mathcal{D}(K)$, pour n'importe quel compact K de Ω ,

On conduit par densité de $\mathcal{D}(K_j)$ dans $C_c(\Omega)$ en choisissant K_j une suite exhaustive de compacts.

② Mesures de surface :

- Si $x \in \mathbb{R}^d$, on écrit $x = (x_1, \dots, x_d)$ et $x' := (x_1, \dots, x_{d-1})$.
- Un graph de dimension $d-1$ et de classe C^1 est la donnée d'une base $e := (e_1, \dots, e_d)$, d'un ouvert Ω' de \mathbb{R}^{d-1} , et d'une fonction $f \in C^1(\mathbb{R}^{d-1}; \mathbb{R})$ tels que $\Gamma = \left\{ \sum_{j=1}^{d-1} x_j e_j + f(x') e_d, x' \in \Omega' \right\}$.

Pq : Si Γ est donné par (e, Ω', γ)
 soit $a \in \Gamma$ et H l'hyperplan tangent à
 Γ en a . Soit $\bar{e} = (\bar{e}_1, \dots, \bar{e}_d)$ tel que \bar{e}_d
 n'est pas parallèle à H . Alors il existe V ,
 voisinage ouvert de a dans \mathbb{R}^d , il existe $\bar{\Omega}'$,
 voisinage de \bar{a}' (où notat $a = \sum_{j=1}^d \bar{a}_j \bar{e}_j$)
 dans \mathbb{R}^{d-1} et une application γ'
 dans $C^1(\bar{\Omega}'; \mathbb{R})$ telles que $\Gamma \cap V$
 soit un graphe de présentation $(\bar{e}, \bar{\Omega}', \gamma')$.

• Une hypersurface Σ (de classe C^1)
 de \mathbb{R}^d est un sous-ensemble de \mathbb{R}^d
 tel que $\forall a \in \Sigma$, il existe un
 voisinage de a dans \mathbb{R}^d tel que $\Sigma \cap w$
 soit un graphe. On définit l'élément
 de surface sur Σ en $(x^1, f(x^1))$
 par $d\sigma := \sqrt{1 + |\nabla f(x^1)|^2} dx^1$.

On définit la forme linéaire suivante :

$$\forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega), \quad \langle T, \varphi \rangle := \int_{\Sigma} \varphi d\sigma.$$

C'est une mesure de Radon positive,

appelée mesure de Brouace. On la note σ . (1).

• Un ouvert $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ est dit ouvert à bord de classe C^1 (ou C^r , $r \geq 1$) si sa frontière $\partial\Omega$ est une hypersurface de \mathbb{R}^d de classe C^1 (ou C^r) et localement Ω soit du même côté de sa frontière ; pour tout $x_0 \in \partial\Omega$, il existe un ouvert ω contenant x_0 et ρ une fonction de classe C^1 (ou C^r) telle que :

- $\nabla\rho$ ne s'annule pas dans ω
- $\partial\Omega \cap \omega = \{x \in \omega / \rho(x) = 0\}$
- $\Omega \cap \omega = \{x \in \omega / \rho(x) < 0\}$.

• Si $y \in \partial\Omega$, on définit la normale unitaire en y pointant vers l'extérieur de Ω par le vecteur :

$$\nu(y) := \frac{\nabla\rho(y)}{|\nabla\rho(y)|}.$$

(3) Formule des sauts :

Théorème (Green 1830) : Soit Ω ouvert de \mathbb{R}^d , à bord de classe C^1 . Soit V un champ de vecteurs de classe C^1 à support compact dans $\bar{\Omega}$. Alors

$$(1) \int_{\Omega} \operatorname{div} V \, dx = \int_{\partial\Omega} V \cdot \nu \, d\sigma - \sum_j \int_{\Omega} \partial_j V_j \, dx$$

Ce théorème peut se reformuler de la manière suivante.

Théorème Soit Ω de classe C^2 . Alors

pour tout $j \in \{1, \dots, d\}$ on a

$$(2) \quad \partial_j \mathbf{1}_{\Omega} = -v_j T.$$

$v \in C^0(\text{bord})$
 $f T$ est bien
 défini si $f \in C^m$
 quand T est d'ordre m

Remarque : (2) \Rightarrow (1) :

Soit V un champ de vecteurs dans $\mathcal{D}(\bar{\Omega})$

$$\langle \partial_j \mathbf{1}_{\Omega}, V_j \rangle = -\langle v_j T, V_j \rangle$$

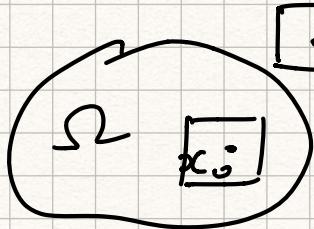
$$\Leftrightarrow - \int_{\Omega} \partial_j V_j \, dx = - \int \nu_j V_j \, d\sigma$$

et il suffit de sommer sur j .

Démonstration du théorème (de (2))

Lemme : Si Ω est un ouvert à bord de classe C^1 alors $\forall j \in \{1, \dots, d\}$, $\partial_j \mathbf{1}_\Omega$ est une distribution dont le support est inclus dans $\partial\Omega$.

Démonstration : Soit $x_0 \in \mathbb{R}^d \setminus \partial\Omega$,



$\exists \delta > 0$ tel que

$$B(x_0, \delta) := \left\{ \begin{array}{l} x \in \mathbb{R}^d \\ \text{tel que} \\ 1 \leq j \leq d \\ |x_{0j} - x_j| < \delta \end{array} \right\}$$

ne rencontre pas $\partial\Omega$.

Soit $\varphi \in \mathcal{D}(B(x_0, \delta))$, montrons

$$\text{que } \langle \partial_j \mathbf{1}_\Omega, \varphi \rangle = 0.$$

$$\text{On a } \langle \partial_j \mathbf{1}_\Omega, \varphi \rangle = - \int_\Omega \partial_j \varphi \, dx.$$

Si $x_0 \in \mathbb{R}^d \setminus \Omega$ alors cette intégrale

est nulle. Si $x_0 \in \Omega$, alors par Fubini, on écrit

$$\int_{x_1} \int_{x_2} \cdots \left(\int_{x_{0j}-\delta}^{x_{0j}+\delta} \partial_j \varphi \, dx_j \right) \cdots \, dx_1 -$$

Lemme : Soit $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ un ouvert à bord de classe C^2 , alors on a :

$$\sigma = -\nu \cdot \nabla \mathbf{1}_{\Omega}.$$

Démonstration : On se place dans le cas $d=2$.

On suppose que $\Omega = \{x / x_2 - f(x_1) < 0\}$

($\partial\Omega$ est défini par $\rho(x) = 0$ où $\rho(x) = x_2 - f(x_1)$)

Alors $D\rho(x) = \begin{pmatrix} -f'(x_1) \\ 1 \end{pmatrix}$; $|D\rho|^2 = 1 + |f'(x_1)|^2$ pour $x \in \partial\Omega$

$\nu(x) = \frac{D\rho(x)}{|D\rho(x)|}$. Soit $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^2)$,

calculons $\langle -\nu \cdot \nabla \mathbf{1}_{\Omega}, \varphi \rangle = \boxed{I}$

$$I = \int_{\Omega} \partial_1(\nu, \varphi) dx + \int_{\Omega} \partial_2(\nu_2 \varphi) dx.$$

Soit R tel que $\text{supp } \varphi \subset [-R, R]^2$

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} \partial_1(\nu, \varphi) dx &= \int_{-R}^R \int_{-R}^{f(x_1)} \partial_1 \left(\frac{\partial_1 \rho(x)}{|D\rho(x)|}, \varphi(x) \right) dx_2 dx_1 \\ &= \int_{-R}^R \partial_1 \left(\int_{-R}^{f(x_1)} \nu_1(x) \varphi(x) dx_2 \right) dx_1 \end{aligned}$$

$$(*) - \int_{-R}^R f'(x_1) v_1(x_1, f(x_1)) \varphi(x_1, f(x_1)) dx_1.$$

$$= 0 + \int_{-R}^R (f'(x_1))^2 \frac{1}{|\nabla \varphi(x_1)|} \varphi(x_1, f(x_1)) dx_1. \quad (*)$$

$$\int_{\Omega} \partial_2 (\nabla_2 \varphi) dx = \int_{-R}^R \int_{-R}^{f(x_1)} \partial_2 (\nabla_2 \varphi)(\tilde{x}) dx_2 dx_1,$$

$$= \int_{-R}^R v_2(x_1, f(x_1)) \varphi(x_1, f(x_1)) dx_1,$$

$$= \int_{-R}^R \frac{1}{|\nabla \varphi(x_1)|} \varphi(x_1, f(x_1)) dx_1. \quad (**)$$

$$I = (*) + (**) = \int_{-R}^R \frac{1 + f'^2(x_1)}{\sqrt{1 + f'^2(x_1)}} \varphi(x_1, f(x_1)) dx_1,$$

$$= \int_{-R}^R \varphi(x_1, f(x_1)) dx_1. \quad \square$$

$\boxed{\text{Rq pour } (***)}$

$$x \in \mathbb{R} : \frac{d}{dx} \int_0^{f(x)} g(x, y) dy$$

$$= \int_0^{f(x)} \underbrace{\partial_x g(x, y) dy}_{(a)} + \underbrace{f'(x) g(x, f(x))}_{(b)}$$

(a)

En effect

$$\frac{1}{\delta} \int_0^{f(x+\delta)} g(x+\delta, y) dy - \frac{1}{\delta} \int_0^{f(x)} g(x, y) dy$$

$$= \frac{1}{\delta} \int_0^{f(x)} g(x+\delta, y) dy - \frac{1}{\delta} \int_0^{f(x)} g(x, y) dy \xrightarrow[\delta \rightarrow 0]{} (a)$$

$$+ \frac{1}{\delta} \int_{f(x)}^{f(x+\delta)} g(x+\delta, y) dy$$

$$= \frac{1}{\delta} \int_{f(x)}^{f(x+\delta)} g(x, y) dy + \frac{1}{\delta} \int_{f(x)}^{f(x+\delta)} \underbrace{\left[g(x+\delta, y) - g(x, y) \right]}_{\substack{\delta \rightarrow 0 \\ dy}} dy$$

$G(x) := \int_0^x g(x, y) dy$

$$\rightarrow \frac{1}{\delta} [G_0 f(x+\delta) - G_0 f(x)]$$

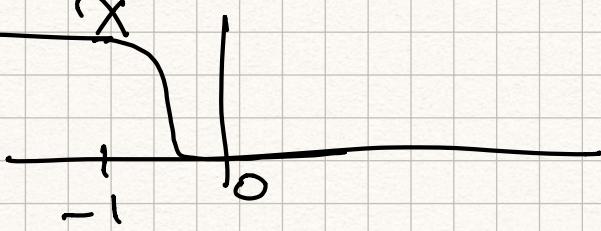
$$\rightarrow f'(x) G'_0 f(x) = f'(x) g(x, f(x))$$

$$= (b)$$

Conclusion: $-\nabla \cdot \vec{J}_S = \sigma$

On voit $\partial_j \vec{J}_S = -\nabla_j \sigma$

On approche $\mathbf{1}_{\mathbb{R}}$ par une fonction régulière :



Soit $\chi \in C^\infty(\mathbb{R})$, $\chi \equiv 1$ pour $x \leq -1$

$\chi \equiv 0$ pour $x > 0$

et $\chi_R(x) := \chi(\operatorname{Re}(x))$

Maintenant $\chi_R \rightarrow \mathbf{1}_{\mathbb{R}}$ dans $\mathcal{D}'(\Omega)$

$$\int \chi_R \varphi(x) dx = \int \chi(\operatorname{Re}(x)) \varphi(x) dx$$

$$\begin{aligned} \varphi \in \mathcal{D}(\Omega) \\ &= \int_{\operatorname{Re}(x) < -1} \varphi(x) dx \rightarrow \int_{\Omega} \varphi(x) dx \end{aligned}$$

$$+ \int_{\frac{1}{R} \leq \operatorname{Re}(x) \leq 0} \chi(\operatorname{Re}(x)) \varphi(x) dx$$

$$\left| \left\{ x / \frac{1}{R} \leq \operatorname{Re}(x) \leq 0 \right\} \right| \xrightarrow[R \rightarrow \infty]{} 0$$